

1 Cylindre et cône

1.1 Cylindre

1.1.1 Définition

Définition 1 Soit \mathcal{C} un cercle de (Oxy) de centre O et de rayon r . On appelle cylindre d'axe (O, \vec{k}) et de rayon r . L'ensemble des images de \mathcal{C} par les translations de direction \vec{k} . \mathcal{C} est appelé le cercle directeur du cylindre.

Proposition 1 Le cylindre d'axe (O, \vec{k}) et de rayon r a pour équation :

$$x^2 + y^2 = r^2$$

1.1.2 Intersection d'un cylindre et d'un plan

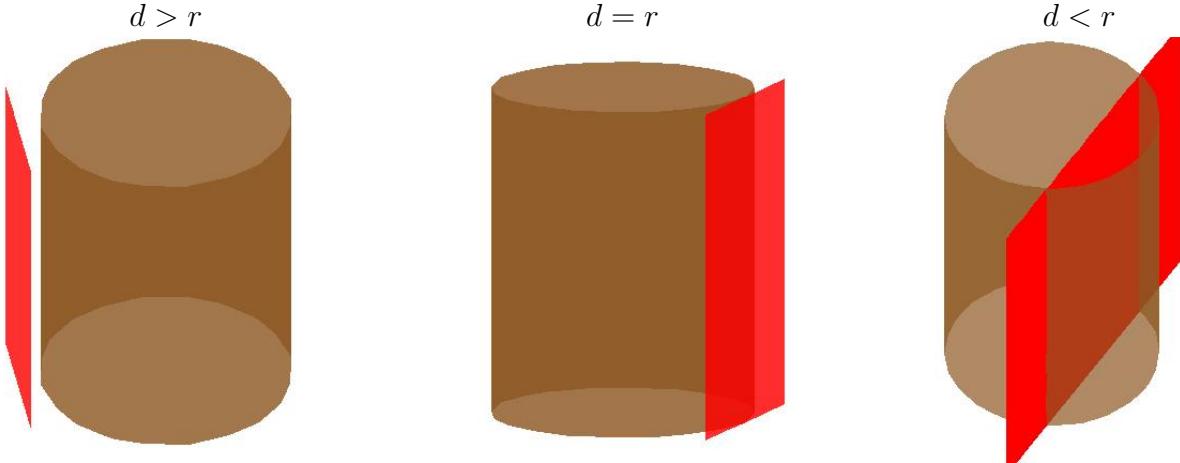
Soit Γ un cylindre d'équation $x^2 + y^2 = r^2$.

Plan parallèle à (Oxy) L'intersection de Γ avec le plan d'équation $z = k$ est un cercle d'équation :

$$\begin{cases} x^2 + y^2 = r^2 \\ z = k \end{cases}$$

Plan parallèle à (Oz) Soit P un plan parallèle à (O, \vec{k}) on appelle d la distance de P à (O, \vec{k}) . L'intersection de P et de Γ dépend de r et de d .

- Si $d > r$ l'intersection est vide.
- Si $d = r$ l'intersection est une droite parallèle à (O, \vec{k}) .
- Si $d < r$ l'intersection est la réunion deux droites parallèles à (O, \vec{k}) .



1.2 Cône

1.2.1 Définition

Définition 2 Soit \mathcal{C} un cercle d'équation $\begin{cases} x^2 + y^2 = r^2 \\ z = 1 \end{cases}$. Le cône d'axe (O, \vec{k}) est l'ensemble des images de \mathcal{C} par les homothéties de centre O .

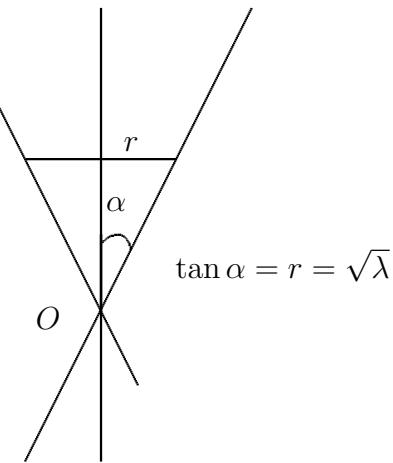
Proposition 2 Tout cône d'axe (O, \vec{k}) a une équation du type :

$$x^2 + y^2 = \lambda z^2 \quad \text{où } \lambda \text{ est un réel positif.}$$

Définition 3 Toute droite passant par O et un point de \mathcal{C} est appelée génératrice du cône.

Remarque 1 L'angle formé par une génératrice et (Oz) ne dépend de la génératrice et est appelé *demi-angle* au sommet du cône.

Proposition 3 Soit C un cône d'équation $x^2 + y^2 = \lambda z^2$ et de demi-angle au sommet α . $\tan \alpha = \sqrt{\lambda}$



1.2.2 Intersection d'un cône et d'un plan

Soit C un cône d'équation $x^2 + y^2 = \lambda z^2$.

Plan parallèle à (Oxy) L'intersection de C avec le plan d'équation $z = k$ est :

- Si $k = 0$, O , l'origine du repère.
- Si $k \neq 0$, le cercle d'équation $\begin{cases} x^2 + y^2 = \lambda r^2 \\ z = k \end{cases}$

Plan parallèle à (Oz) Soit P un plan parallèle à (O, \vec{k}) . L'intersection de C avec P est :

- Si P passe par O , la réunion de deux droites passant par l'origine.
- Sinon, la réunion de deux hyperboles.

Preuve P a pour équation $ax + by + c = 0$,

1. Si P passe par O , $c = 0$.

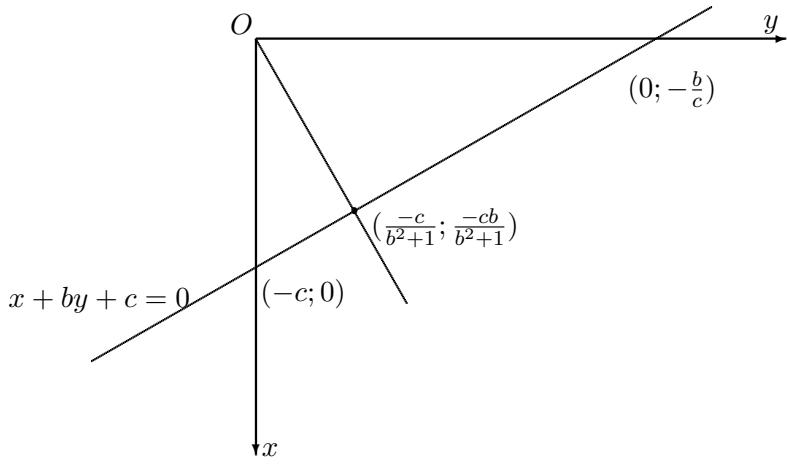
Soit a , soit b est différent de 0, supposons que $a \neq 0$. Dans ce cas $x = -\frac{by}{a}$.

Un point (x, y, z) qui appartient à $P \cap C$ vérifie $\begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ x^2 + y^2 = \lambda z^2 \end{cases}$.

$$\begin{aligned} & \begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ \frac{b^2 y^2}{a^2} + y^2 = \lambda z^2 \end{cases} \\ & \begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ \frac{b^2 + a^2}{a^2} y^2 - \lambda z^2 = 0 \end{cases} \\ & \begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ \left(\sqrt{\frac{b^2 + a^2}{a^2}} y - \sqrt{\lambda} z \right) \left(\sqrt{\frac{b^2 + a^2}{a^2}} y + \sqrt{\lambda} z \right) = 0 \end{cases} \\ & \begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ \sqrt{\frac{b^2 + a^2}{a^2}} y - \sqrt{\lambda} z = 0 \text{ ou } \sqrt{\frac{b^2 + a^2}{a^2}} y + \sqrt{\lambda} z = 0 \end{cases} \\ & \begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ \sqrt{\frac{b^2 + a^2}{a^2}} y - \sqrt{\lambda} z = 0 \end{cases} \text{ ou } \begin{cases} x = -\frac{by}{a} \\ \sqrt{\frac{b^2 + a^2}{a^2}} y + \sqrt{\lambda} z = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

2. Si P ne passe pas par O , $c \neq 0$.

Soit a , soit b est différent de 0, supposons que $a \neq 0$. Dans ce cas $x = -\frac{by+c}{a}$. Pour simplifier l'écriture on écrira $x = -by - c$ (on remplace $\frac{b}{a}$ par b et $\frac{c}{a}$ par c). On effectue un changement de variable afin de placer l'origine du repère dans le plan P , et que la direction d'un des vecteurs du nouveau repère soit parallèle à P .



$$\text{On pose donc } \begin{cases} x = X - bY - \frac{c}{b^2+1} \\ y = bX + Y - \frac{bc}{b^2+1} \end{cases}$$

$$\text{Le système } \begin{cases} x = -by - c \\ x^2 + y^2 = \lambda z^2 \end{cases}$$

$$\text{devient : } \begin{cases} (b^2 + 1)X = 0 \\ \frac{b^4 Y^2 + 2b^2 Y^2 + Y^2 + b^4 X^2 + 2b^2 X^2 + X^2 - 2b^2 c X - 2c X + c^2}{b^2 + 1} = \lambda z^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X = 0 \\ \frac{b^4 Y^2 + 2b^2 Y^2 + Y^2 + c^2}{b^2 + 1} = \lambda z^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X = 0 \\ \frac{Y^2(b^4 + 2b^2 + 1) + c^2}{b^2 + 1} = \lambda z^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X = 0 \\ \frac{Y^2(b^2 + 1)^2}{b^2 + 1} - \lambda z^2 = -\frac{c^2}{b^2 + 1} \end{cases}$$

$$\begin{cases} X = 0 \\ \frac{Y^2(b^2 + 1)^2}{b^2 + 1} - \lambda z^2 = -\frac{c^2}{b^2 + 1} \end{cases}$$

$$\text{Posons } k = -\frac{c^2}{b^2 + 1}$$

On λ étant positif on obtient :

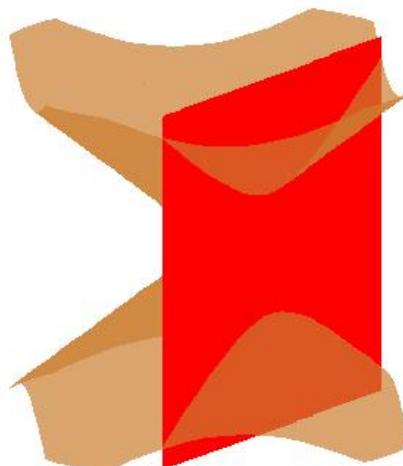
$$\begin{cases} X = 0 \\ \left(\frac{Y}{\sqrt{b^2 + 1}} - \sqrt{\lambda}z\right)\left(\frac{Y}{\sqrt{b^2 + 1}} + \sqrt{\lambda}z\right) = k \end{cases}$$

Enfin en posant $U = \frac{Y}{\sqrt{b^2 + 1}} - \sqrt{\lambda}z$ et $V = \frac{Y}{\sqrt{b^2 + 1}} + \sqrt{\lambda}z$ le système se transforme en :

$$\begin{cases} X = 0 \\ U \times V = k \end{cases}$$

Donc l'intersection est l'hyperbole d'équation $U = \frac{k}{V}$ dans le plan d'équation $X = 0$.

CQFD.

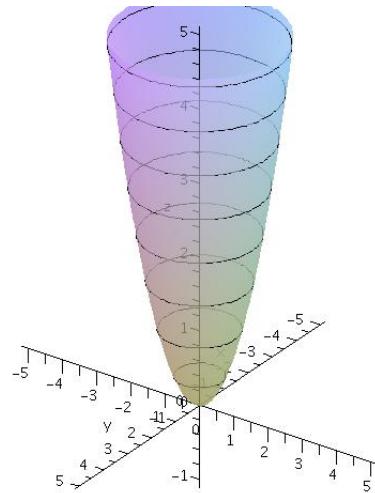


2 Surface du type $z = f(x, y)$

2.1 Paraboloïde de révolution

Définition 4 L'ensemble des points $M(x; y; z)$ de l'espace tels que $z = x^2 + y^2$ est une surface appelée paraboloïde de révolution de sommet O et d'axe (Oz) .

Proposition 4 Un paraboloïde de révolution est symétrique par rapport à son axe.



2.1.1 Intersection d'un paraboloïde et d'un plan

Soit P un paraboloïde d'équation $x^2 + y^2 = z$.

Plan parallèle à (Oxy) L'intersection de P avec le plan d'équation $z = k$ est :

- Si $k < 0$, l'ensemble vide.
- Si $k = 0$, O , l'origine du repère.
- Si $k > 0$, le cercle d'équation $\begin{cases} x^2 + y^2 = k \\ z = k \end{cases}$

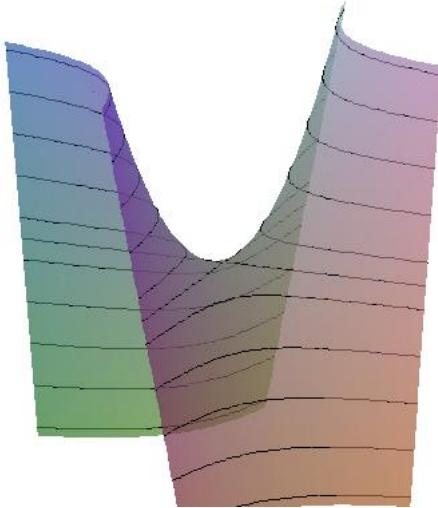
Plan parallèle à (Oz) L'intersection de P avec un plan parallèle à (Oz) est une parabole.



2.2 Paraboloïde hyperbolique

Définition 5 L'ensemble des points $M(x; y; z)$ de l'espace tels que $z = xy$ est une surface appelée paraboloïde hyperbolique.

Proposition 5 Un paraboloïde hyperbolique est symétrique par rapport aux axes du repère.



Proposition 6 Par tout point du paraboloïde hyperbolique passent deux droites incluses dans le paraboloïde.

Remarque 2 Le paraboloïde est généré par deux familles de droites, on dit que le paraboloïde hyperbolique est une *surface réglée*.

2.2.1 Intersection d'un paraboloïde hyperbolique et d'un plan

Soit P un paraboloïde hyperbolique d'équation $xy = z$.

Plan parallèle à (Oxy) L'intersection de P avec le plan d'équation $z = k$ est :

- Si $k = 0$, la réunion des droites $(O\vec{i})$ et $(O\vec{j})$.
- Si $k > 0$, une hyperbole d'équation $\begin{cases} x \cdots y = k \\ z = k \end{cases}$

Plan parallèle à (Oz) L'intersection de P avec un plan parallèle à (Oz) est soit une droite soit une parabole.

Intersection avec (yOz) ou (zOx)

Intersection avec un plan différent.

